

三菱電機FATECトレーニングスクール 2024年度上期(4月～9月)日程表

大阪・広島・高松・福岡 [特別会場：松江・松山]

シーケンサMELSEC

コース	会場	4月	5月	6月	7月	8月	9月
入門：シーケンサ	大阪	3(水) 8(月) 15(月) 22(月)	8(水) 20(月) 31(金)	3(月) 19(水) 24(月)	8(月) 17(水)	2(金) 26(月)	3(火) 13(金)
	高松	10(水)	8(水)	4(火)	4(木) 31(水)		
	広島	10(水)	8(水)	18(火)	3(水)	21(水)	18(水)
	福岡	9(火)	22(水)	4(火) 27(木)	3(水) 11(木)		13(金)
基礎:MELSEC iQ-Fプログラミング (GX Works3版)	大阪	18(木)～19(金)	27(月)～28(火)			27(火)～28(水)	
	高松			19(水)～20(木)			
	広島		14(火)～15(水)				
	福岡		30(木)～31(金)		25(木)～26(金)		
基礎:MELSEC-Fプログラミング (GX Works2版)	大阪	11(木)～12(金)			2(火)～3(水)		19(木)～20(金)
基礎:MELSEC iQ-Rプログラミング (GX Works3版)	大阪	16(火)～17(水)	9(木)～10(金)	4(火)～5(水)	9(火)～10(水) 16(火)～17(水)	27(火)～28(水)	19(木)～20(金)
	高松		23(木)～24(金)	5(水)～6(木)		6(火)～7(水)	
	広島			6(木)～7(金)		29(木)～30(金)	
	福岡	23(火)～24(水)		10(月)～11(火)	18(木)～19(金)		
	松江					6(火)～7(水)	
	松山				10(水)～11(木)		
基礎:MELSEC-Qプログラミング (GX Works2版)	大阪	4(木)～5(金) 9(火)～10(水) 18(木)～19(金) 23(火)～24(水)	13(月)～14(火) 21(火)～22(水) 27(月)～28(火)	13(木)～14(金) 20(木)～21(金)	2(火)～3(水) 18(木)～19(金)	1(木)～2(金) 20(火)～21(水)	2(月)～3(火) 26(木)～27(金)
	高松	11(木)～12(金)	21(火)～22(水)			1(木)～2(金)	5(木)～6(金)
	広島	11(木)～12(金)	9(木)～10(金)	11(火)～12(水) 19(水)～20(木)	23(火)～24(水)		10(火)～11(水)
	福岡	10(水)～11(木)	23(木)～24(金)	5(水)～6(木)	4(木)～5(金)		17(火)～18(水)
応用:MELSEC iQ-Rプログラミング (GX Works3版)	大阪			24(月)～25(火)		29(木)～30(金)	
	広島						12(木)～13(金)
	福岡						5(木)～6(金)
応用:MELSEC-Qプログラミング (GX Works2版)	大阪		15(水)～16(木) 23(木)～24(金)	11(火)～12(水)	4(木)～5(金)	6(火)～7(水) 22(木)～23(金)	
	広島			13(木)～14(金)	18(木)～19(金)		
	福岡		28(火)～29(水)		22(月)～23(火)		
MELSEC-F位置決め	大阪			12(水)～13(木)			10(火)～11(水)
CC-Link IE Control	大阪	22(月)～23(火)			11(木)～12(金)		
	福岡						11(水)～12(木)
MELSECNET/H	大阪			26(水)～27(木)			26(木)～27(金)
	福岡					21(水)～22(木)	
CC-Link IE Field	大阪			3(月)			12(木)
	福岡					20(火)	
CC-Link	大阪		28(火)	21(金)		2(金) 28(水)	
	福岡						27(金)
Ethernet	大阪			6(木)～7(金)	29(月)～30(火)		24(火)～25(水)
シリアルコミュニケーション	大阪			28(金)		20(火)	
二重化システム基礎	大阪				22(月)		
MELSEC iQ-R計基礎	大阪				23(火)		20(金)
	福岡						10(火)
シーケンサトラブルシューティング	大阪		9(木)～10(金)	6(木)～7(金)	25(木)～26(金)	26(月)～27(火)	
安全シーケンサ基礎	大阪			18(火)		22(木)	

三菱電機FATECトレーニングスクール 2024年度上期(4月～9月)日程表

大阪・広島・高松・福岡 [特別会場：松江・松山]

表示器 GOT・SCADA




コース	会場	4月	5月	6月	7月	8月	9月
基礎：GOT	大阪	11(木)	17(金)	3(月)	22(月)	5(月)	4(水)
		25(木)	29(水)	26(水)	31(水)	26(月)	13(金)
	高松		9(木)	18(火)	5(金)		
	広島	18(木)		21(金)			27(金)
	福岡	12(金)		28(金)	12(金)	23(金)	
応用：GOT	大阪		30(木)～31(金)	27(木)～28(金)	11(木)～12(金)		17(火)～18(水)
	高松				25(木)～26(金)		12(木)～13(金)
	広島				25(木)～26(金)	22(木)～23(金)	
	福岡						3(火)～4(水)

駆動制御機器

コース	会場	4月	5月	6月	7月	8月	9月
インバータ基礎	大阪	16(火)～17(水)	13(月)～14(火)	4(火)～5(水)	9(火)～10(水)	22(木)～23(金)	17(火)～18(水)
		23(火)～24(水)	29(水)～30(木)		11(木)～12(金)		
	高松			13(木)～14(金)		29(木)～30(金)	
	広島			25(火)～26(水)	11(木)～12(金)		5(木)～6(金)
	福岡		20(月)～21(火)		16(火)～17(水)		19(木)～20(金)
ACサーボ基礎	大阪	25(木)～26(金)	15(水)～16(木)	25(火)～26(水)	30(火)～31(水)	29(木)～30(金)	24(火)～25(水)
	高松			25(火)～26(水)		27(火)～28(水)	
	広島		21(火)～22(水)	27(木)～28(金)			19(木)～20(金)
	福岡		16(木)～17(金)	25(火)～26(水)		29(木)～30(金)	
iQ-Rシンプルモーション	大阪		16(木)～17(金)		9(火)～10(水)		
	広島						25(水)～26(木)
	福岡				30(火)～31(水)		
Qシンプルモーション(位置決め)	大阪			4(火)～5(水)	17(水)～18(木)		24(火)～25(水)
	広島				30(火)～31(水)		
	福岡						25(水)～26(木)
iQ-Rモーションユニット	大阪				4(木)～5(金)		3(火)～4(水)
iQ-Rモーションコントローラ	大阪		30(木)～31(金)		30(火)～31(水)	6(火)～7(水)	
iQモーションコントローラ	大阪		23(木)～24(金)				17(火)～18(水)
インバータトラブルシューティング	大阪			28(金)			2(月)
ACサーボトラブルシューティング	大阪			10(月)			27(金)

産業用ロボット

コース	会場	4月	5月	6月	7月	8月	9月
ロボット基礎(FR/Fシリーズ)	大阪	11(木)～12(金)	9(木)～10(金)	3(月)～4(火)	4(木)～5(金)	1(木)～2(金)	3(火)～4(水)
		18(木)～19(金)	16(木)～17(金)	5(水)～6(木)	9(火)～10(水)	5(月)～6(火)	5(木)～6(金)
		22(月)～23(火)	23(木)～24(金)	13(木)～14(金)	16(火)～17(水)	20(火)～21(水)	9(月)～10(火)
		24(水)～25(木)	27(月)～28(火)	18(火)～19(水)	22(月)～23(火)	26(月)～27(火)	12(木)～13(金)
			30(木)～31(金)	24(月)～25(火)	25(木)～26(金)	29(木)～30(金)	
	高松		14(火)～15(水)		23(火)～24(水)		25(水)～26(木)
	広島	16(火)～17(水)	28(火)～29(水)	4(火)～5(水)	9(火)～10(水)	27(火)～28(水)	3(火)～4(水)
	福岡	18(木)～19(金)	14(火)～15(水)	18(火)～19(水)	9(火)～10(水)	27(火)～28(水)	
				20(木)～21(金)			

受講料	1日間コース 10,400円 (税込み)	2日間コース 15,800円 (税込み)
<p>お申込み、空き状況はこちら</p> <p>三菱電機 FATEC <input type="button" value="検索"/></p>	<p>大阪</p> 	<p>高松</p> 
	<p>広島</p> 	<p>福岡</p> 