

# MITSUBISHI

三菱電機 **産業用** ロボット

## MELFAテクニカルニュース

BFP-A6079-0061

2012年10月発行

**表題** F/SQ/SDシリーズ トラッキング機能に関するご連絡

**適用機種** コントローラ CR750/CRnQ-700/CRnD-700シリーズ用  
(Fシリーズ、SQシリーズ、SDシリーズ全機種)

三菱電機産業用ロボットMELFAに格別のご愛顧を賜り厚くお礼申し上げます。  
F/SQ/SDシリーズのトラッキング機能に関して変更内容を紹介します。

### トラッキング機能に関する変更について

#### 1) トラッキングサンプルプログラムの変更

「三菱電機FAサイト」の“[FAトップ](#) > [製品情報](#) > [産業用ロボット](#) > [産業用ロボットMELFA](#) > [設計支援ツール・データ](#) > [サンプル集](#)”からダウンロードできるトラッキングサンプルプログラムを以下のように変更しました。

- ◆1. prgから不要な「Type 0.0」を削除しました。

変更前(Before)		変更後(After)	
46	Mov P1 Type 0,0	46	Mov P1
73	Mov PWAIT Type 0,0	73	Mov PWAIT
102	Mov PPT,PUP2.Y Type 0,0	102	Mov PPT,PUP2.Y

- ◆RH-3S\*HR用のサンプルプログラムを追加しました。

#### 2) トラッキング用調整パラメータを公開

以下に示すパラメータを公開しましたので、調整時にご利用になれます。

パラメータ	パラメータ名	区分	内容説明	出荷時設定値
加速時間比率	TRPACL	実数8	追従する動作の加速時間は、コンベアが高速の場合を考慮した加速時間で追従しているため、加速動作が遅くなっています。その加速時間を本パラメータにより、変更することができます。 例えば全ての要素を“0.2”にすることで速く追従します。	1.0, 1.0, 1.0, 1.0, 1.0, 1.0, 1.0, 1.0
減速時間比率	TRPDCL	実数8	TRPACLと同様に、追従する動作の減速時間に対する比率を指定します。 例えば全ての要素を“0.2”にすることで、Trk Offによる追従終了を速くすることができます。	1.0, 1.0, 1.0, 1.0, 1.0, 1.0, 1.0, 1.0