

MITSUBISHI

三菱電機 **産業用** ロボット

MELFAテクニカルニュース

BFP-A6079-0107

2013年11月発行

表題 RT ToolBox2 Ver. 3.00A リリースのご連絡**適用機種** Fシリーズ、SQシリーズ、SDシリーズ、Sシリーズ
(コントローラ CR750/CRnQ-700/CRnD-700/CRn-500シリーズ用)

三菱電機産業用ロボットMELFAに格別のご愛顧を賜り厚くお礼申し上げます。
「RT ToolBox2 Ver. 3.00A」(形名:3D-11C-WINJ(E)/3D-12C-WINJ(E))をリリースしました。以下に本バージョンで改定された内容についてお知らせします。

1. 機種追加

以下の機種を追加しました。

〈垂直Fシリーズ4Kg可搬 5軸ロングアーム〉

RV-4FJL-D/Q RV-4FJL-D/Q-SH

〈垂直Fシリーズ4Kg可搬 5軸ロングアーム・クリーン仕様〉

RV-4FJLC-D/Q

〈垂直Fシリーズ4Kg可搬 5軸ロングアーム・ミスト仕様〉

RV-4FJLM-D/Q RV-4FJLM-D/Q-SM

〈天吊りFシリーズ3Kg可搬〉

RH-3FHR3515-D/Q

〈天吊りFシリーズ3Kg可搬・クリーン仕様〉

RH-3FHR3512C-D/Q

〈天吊りFシリーズ3Kg可搬・防水仕様〉

RH-3FHR3512W-D/Q

2. 機能改良

● Windows8.1対応

Windows 8.1 (32/64-bit version) (*1)

Windows 8.1 Pro (32/64-bit version) (*1)

Windows 8.1 Enterprise (32/64-bit version) (*1)

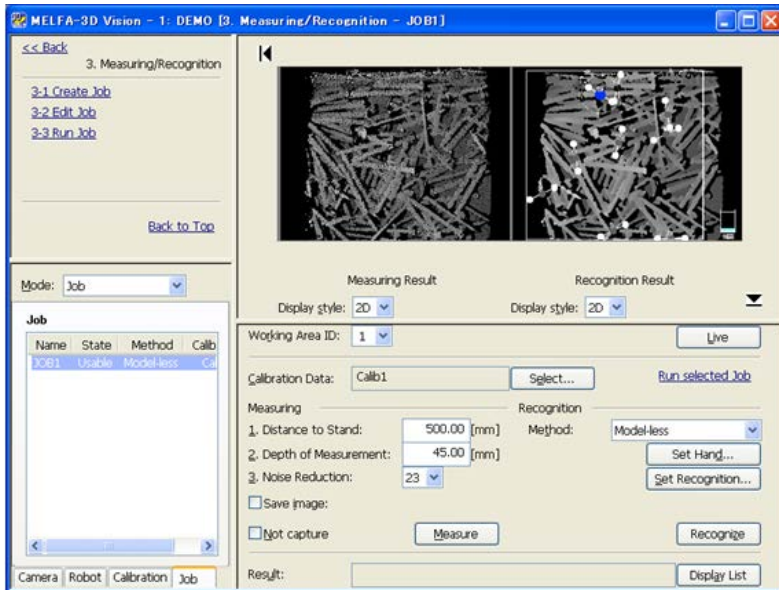
(*1) Windows8.1にインストールするとき

本ソフトウェアのインストール時には、「.NET Framework 3.5 (.NET 2.0および3.0を含む)」が有効化されている必要があります。現在の状態確認および有効化の方法については、

「RT ToolBox2 / RT ToolBox2 mini 取扱説明書」の1.5.1.1章を参照ください。

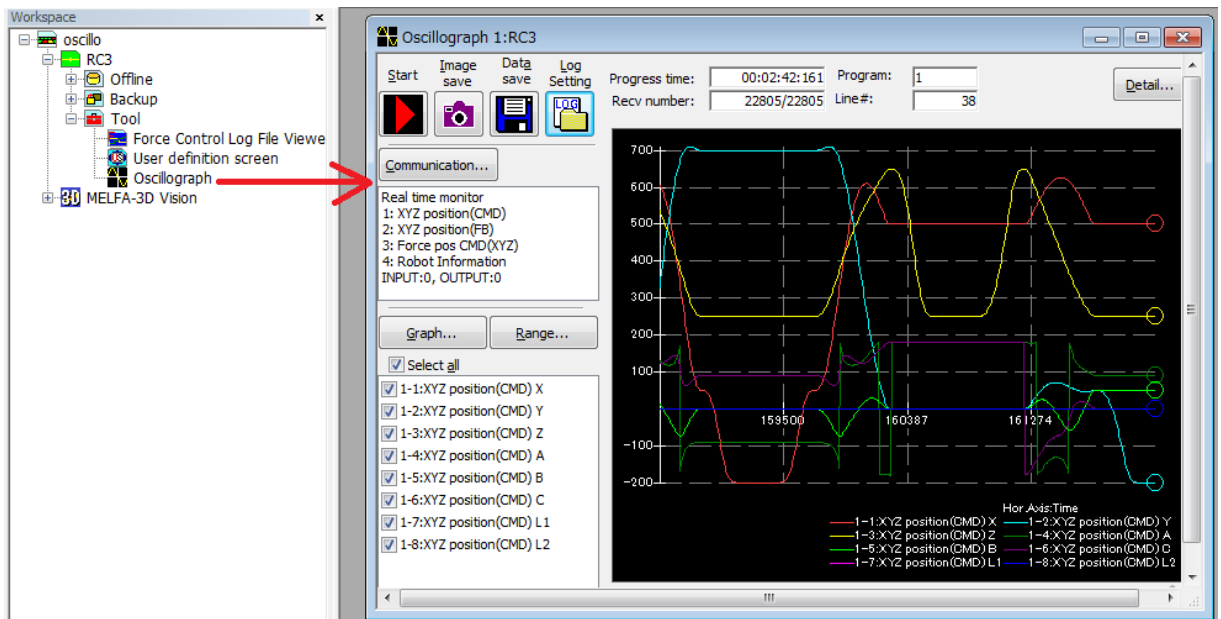
● MELFA-3D Vision 1.00A対応

MELFA-3D Visionのサポート用機能を追加しました。



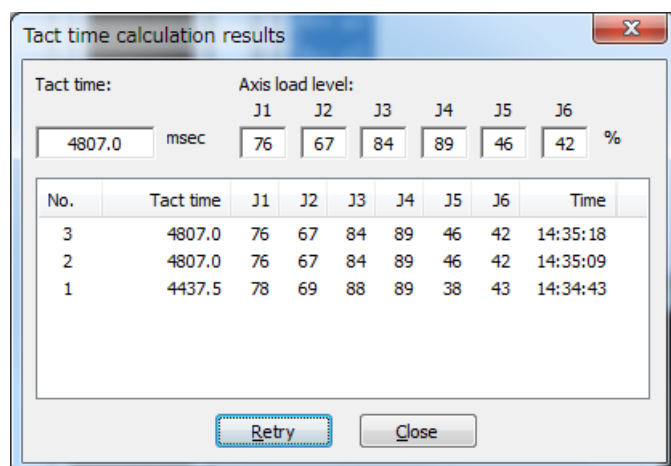
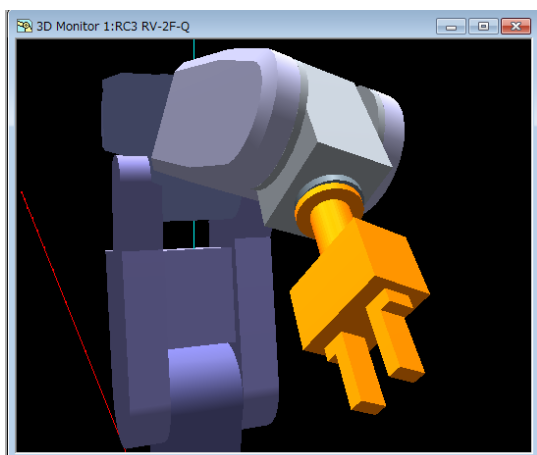
● オシログラフ画面を追加

ロボットコントローラの各種データをグラフ表示できます。
S4b/R4b以降のロボットコントローラと接続したときに、高速データ通信（リアルタイムモニタ機能）が使用できます。



● シミュレータ機能の改良

- ・読み込み可能な3DモデルデータをSTL、OBJ、3DS、PLY、VRMLとしました。
 - ・ロボットハンドに3Dモデルを取り付けられるようにしました。
 - ・フランジ方向を非表示にすることができます。
 - ・サーボモニタ機能を追加しました。
 - ・軸負荷率計測機能を追加しました。
- この機能はFシリーズのシミュレーションで使用できます。



Tact time calculation results

Tact time: 4807.0 msec

Axis load level:

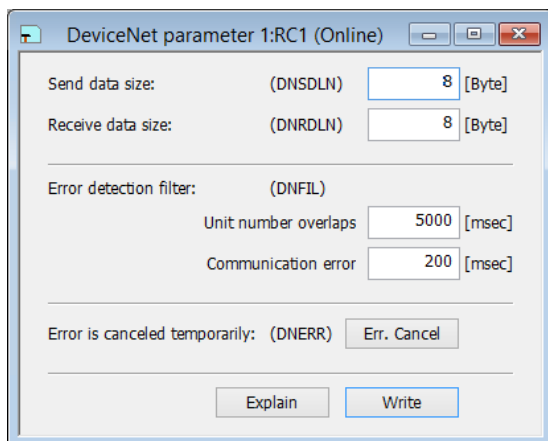
	J1	J2	J3	J4	J5	J6	%
	76	67	84	89	46	42	

No.	Tact time	J1	J2	J3	J4	J5	J6	Time
3	4807.0	76	67	84	89	46	42	14:35:18
2	4807.0	76	67	84	89	46	42	14:35:09
1	4437.5	78	69	88	89	38	43	14:34:43

Retry Close

● パラメータ専用画面を追加

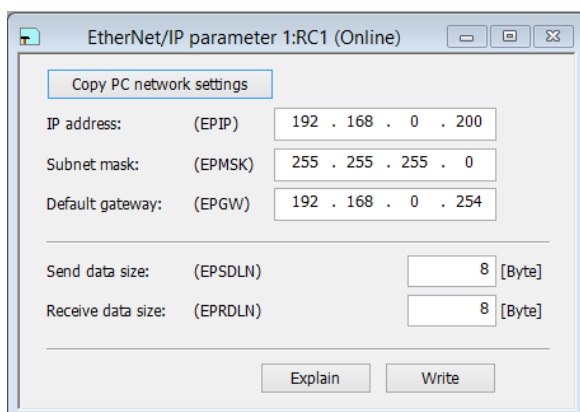
- ・ DeviceNetパラメータ専用画面を追加しました。



The screenshot shows a dialog box titled "DeviceNet parameter 1:RC1 (Online)". It contains the following fields and controls:

- Send data size: (DNSDLN) 8 [Byte]
- Receive data size: (DNRDLN) 8 [Byte]
- Error detection filter: (DNFIL)
- Unit number overlaps: 5000 [msec]
- Communication error: 200 [msec]
- Error is canceled temporarily: (DNERR) Err. Cancel
- Buttons: Explain, Write

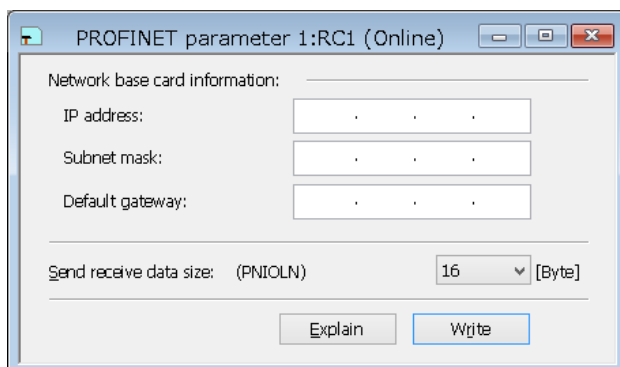
- ・ EtherNet/IPパラメータ専用画面を追加しました。



The screenshot shows a dialog box titled "EtherNet/IP parameter 1:RC1 (Online)". It contains the following fields and controls:

- Copy PC network settings (button)
- IP address: (EPIP) 192 . 168 . 0 . 200
- Subnet mask: (EPMSK) 255 . 255 . 255 . 0
- Default gateway: (EPGW) 192 . 168 . 0 . 254
- Send data size: (EPSDLN) 8 [Byte]
- Receive data size: (EPRDLN) 8 [Byte]
- Buttons: Explain, Write

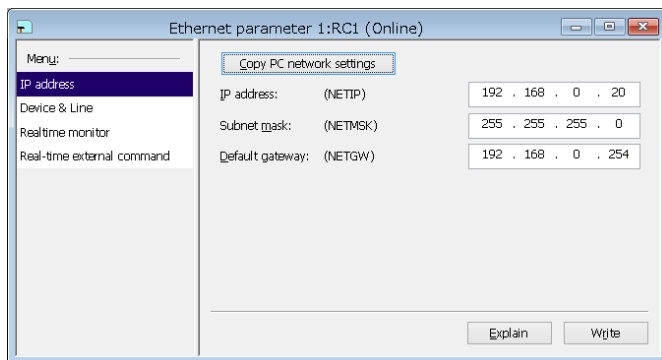
- ・ PROFINETパラメータ専用画面を追加しました。



The screenshot shows a dialog box titled "PROFINET parameter 1:RC1 (Online)". It contains the following fields and controls:

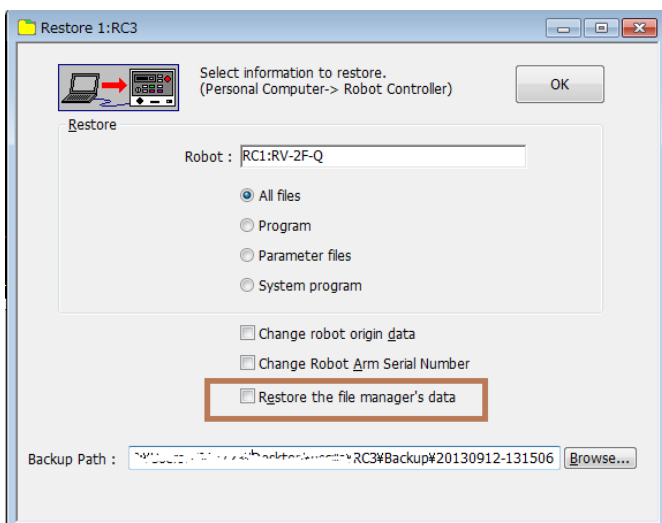
- Network base card information:
- IP address: . . .
- Subnet mask: . . .
- Default gateway: . . .
- Send receive data size: (PNIOLN) 16 [Byte]
- Buttons: Explain, Write

- ・ Ethernetパラメータ専用画面を変更しました。



● ファイル管理のデータをリストアする機能を追加

ユーザーが独自に作成したファイルもリストアすることが可能です。



● GOT2000を経由するトランスペアレント通信に対応

3. 不具合修正

● 通信不具合の改修

GX Works2 Ver.1.497Tをインストールした後、RT ToolBox2とiQ Platform対応ロボットCPUとの間でUSB通信できなくなる問題を解決しました。