

三菱電機 **産業用** ロボット

Mitsubishi Electric Corporation **Industrial** Robot

MELFAテクニカルニュース

MELFA Technical News

BFP-A6079-0283

2020年11月発行

Nov 2020

表題 RT ToolBox3 Ver.1.81K リリースのご連絡

Subject: Report of RT ToolBox3 Ver.1.80J release

適用機種 ASSISTAシリーズ、FRシリーズ、Fシリーズ、SQシリーズ、SDシリーズ、Sシリーズ
(コントローラ CR800/CR750/CR700/CR500シリーズ用)

Applicable to: ASSISTA series, FR series, F series, SQ series, SD series, S series
(CR800/CR750/CR700/CR500 series robot controller)

三菱電機産業用ロボットMELFAに格別のご愛顧を賜り厚くお礼申し上げます。

「RT ToolBox3 Ver. 1.81K」(形名:3F-14C-WINJ(E)/3F-15C-WINJ(E)/3F-16D-WINJ(E))をリリースしました。以下に本バージョンで改定された内容についてお知らせします。

テクニカルニュースに記載された機能をご利用するには、FAサイトより最新版をダウンロードしてお手持ちのRT ToolBox3をバージョンアップする必要があります。

Thank you for your continued support of Mitsubishi industrial robot "MELFA".

This Technical news describes the new version 1.81K of the RT ToolBox3.
3F-14C-WINJ(E) / 3F-15C-WINJ(E) / 3F-16D-WINJ(E)

In order to use the functions described in this technical news, you need to download the latest version from MITSUBISHI ELECTRIC FA site, and upgrading the RT ToolBox3.

1. 機能追加

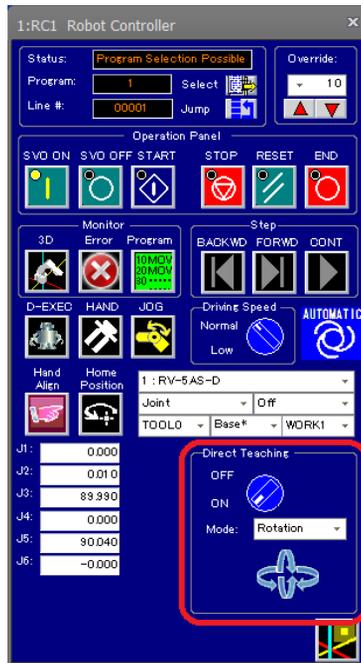
Function improvement

●ダイレクトティーチングのモードを追加

-Added the mode in the “Direct teaching”.

協働ロボット使用時、オペレーションパネルのダイレクトティーチングで、「回転」モードが使用できるようになりました。

When using Collaborative robot, the “Rotation” mode is now available in the Direct Teaching of the operation panel.



2. 仕様変更

Specification change

●名前付き信号モニタで専用入出力信号名追加

-Added Dedicated Input/Output Signal Names in “Named signals”.

The screenshot shows the 'Named Signal 1:RC1' dialog box with a table of signals. The table is divided into 'INPUT Signal' and 'OUTPUT Signal' sections. Each section has columns for 'No.', 'State', 'View', and 'Type'. The 'General-purpose Signal' section at the bottom contains buttons for 'Add', 'Edit', 'Delete', 'Set', 'Load', 'Save', and 'Delete Signal File in Robot'.

INPUT Signal	No.	State	View	Type
Data type number	10	0	Bin	Special
Position data requirement	11	0	Bin	Special
Hand control enable	12	0	Bin	Special
Consumption degree reset of preventive maintenance (grease)	13	0	Bin	Special
Pause of warning and warning signal output (timing belt)	14	0	Bin	Special
Score reset of predictive maintenance (encoder)	16	0	Bin	Special
Pause of warning and warning I/O (encoder communication error detection)	15	0	Bin	Special

OUTPUT Signal	No.	State	View	Type
Data type number	10	0	Bin	Special
During output Position	11	0	Bin	Special
Hand control enable	12	0	Bin	Special
Consumption degree reset of preventive maintenance (grease)	13	0	Bin	Special
Pause of warning and warning signal output (timing belt)	14	0	Bin	Special
Score reset of predictive maintenance (encoder)	16	0	Bin	Special
Pause of warning and warning I/O (encoder communication error detection)	15	0	Bin	Special

General-purpose Signal

Add Edit Delete Set Load Save Delete Signal File in Robot