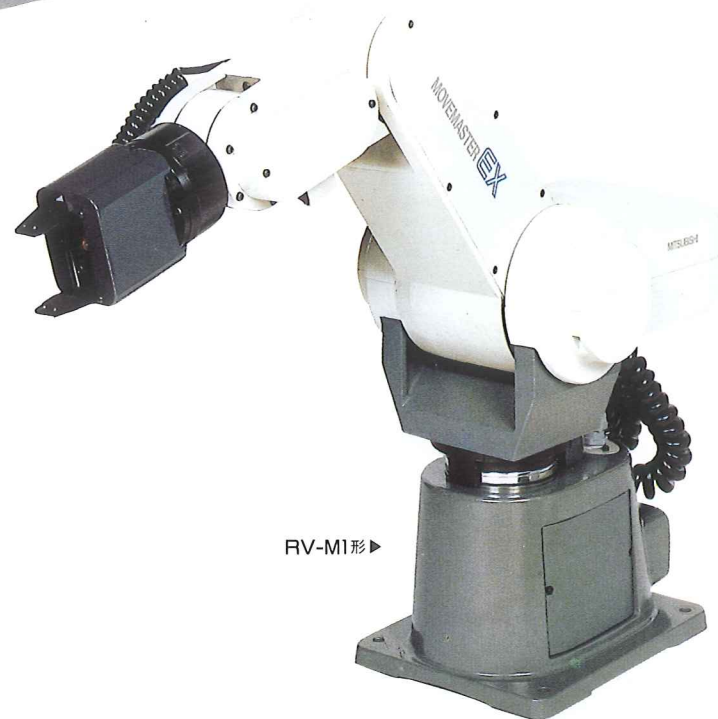




▲ドライブユニット

▲ティーチングボックス

128万円 (本体、ドライブユニット)

世界のベストセラー

特長

1. 持ち運びができるサイズ・軽さ

アーム長410mm, 重さわずか186.2N(約19kgf)のコンパクトサイズ。持ち運び簡単, 据付簡単, 省スペースです。

2. 高性能で128万円。導入しやすい価格

オプションの電動ハンド, ティーチングボックスを含めて148万円。全軸DCサーボモータを使った5軸垂直多関節形ロボットで, ハイ・コストパフォーマンスを実現しています。

3. パソコン*でプログラムできるロボット

お手持ちのパソコン*を接続し, プログラムを作成。実作業時にはドライブユニット内のEPROMにプログラムを記憶していますので, パソコンは不要です。

4. 高級機なみの機能を実現

高級機に装備されていた, 高度なコマンドを63種類標準装備。また, 直交座標系ティーチングが可能で操作も簡単です。

表示価格は消費税ぬきの価格です。
消費税は, 別途申し受けます。

用途

切削加工用……旋盤・研磨機へのローディング・アンローディング

検査工程……OA機器, 電気機器のテスト工程, 検査機へのローディング

ラボラトリー・オートメーション……試験管のマテハン, 分析機へのローディング

組立作業……電磁開閉器組立工程, P板ハンダ付

試験用……化粧品容器の開閉試験

研究用……AI(人工知能)研究用, 工業技術試験所

セールスプロモーション……デパート, ショーでのイベント展示

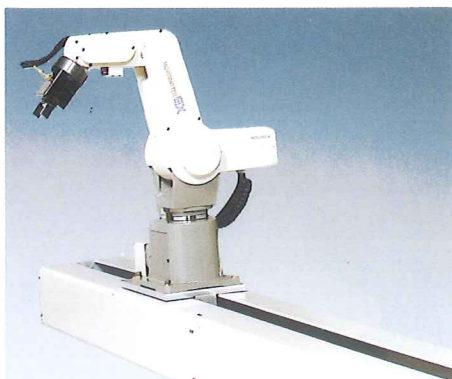
教育用……大学, 高専, 工業高校, 専門学校

システム事例



電磁開閉器組立工程

特殊仕様



走行輪ユニット(オプション)
ストローク800, 1200, 2000mm(3種)
各々 100万円, 110万円, 130万円



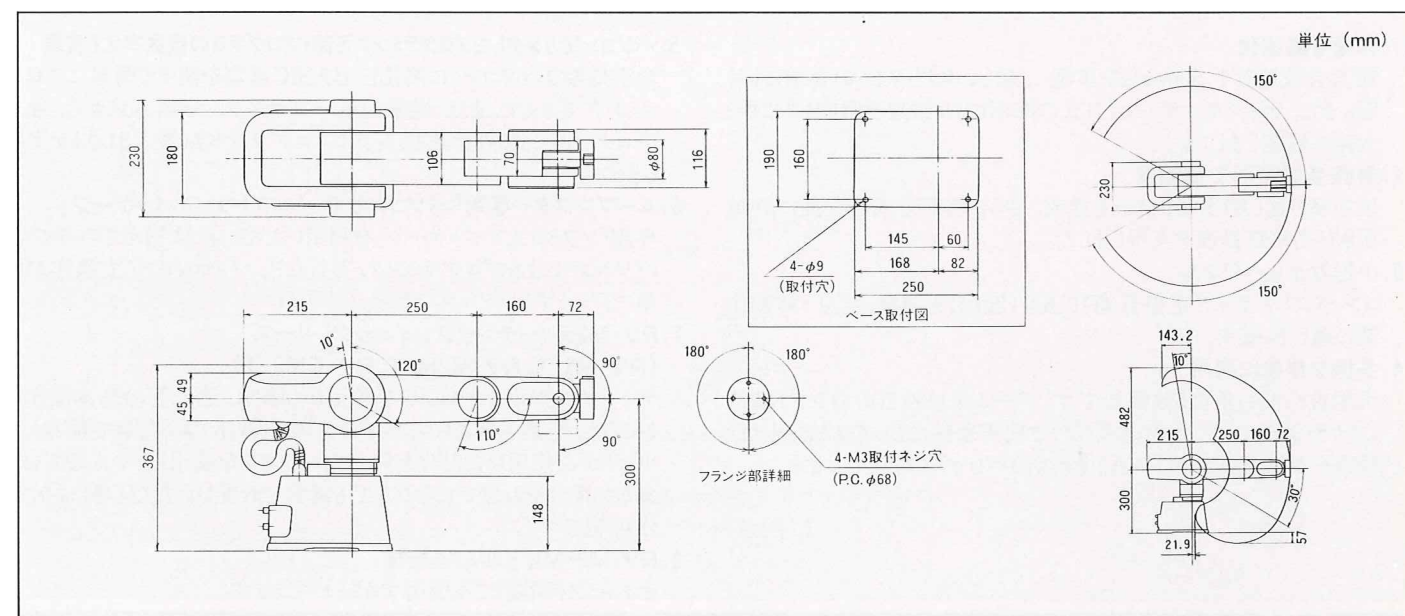
クリーン仕様
RV-CM1
クラス100(パーティクルサイズ0.5μm)220万円

メカ本体仕様

構 造		垂直多関節形
作 自 由 度		5(ハンド開閉を含まず)
駆 動 方 式		DCサーボモータ
腕 の 長 さ		250+160mm
動作範囲(最大速度*)	ウ エ ス ト	300° (120°/s)
	シ ョ ル ダ	130° (72°/s)
	エ ル ボ	110° (109°/s)
	リスト・ピッチ	±90° (100°/s)
	リスト・ロール	±180° (163°/s)
	グ リ ッ プ	60mm(オプションの標準ハンドの場合)
最大合成速度*		1000mm/s(リストツール面)
定 格 負 荷*※1		11.8N(1.2kgfハンド含む)
位置繰返し精度*※2		±0.3mm(リストツール面のロール中心)
原点位置検出装置		リミットスイッチ, エンコーダ
周 囲 温 度		5～40°C(動作時)
本 体 重 量		186.2N(約19kgf)
モ ー タ 容 量		J1～J3軸 30W, J4・J5軸 11W

*1 JIS B0134による *2 B8432による

外形寸法図



オプション

ティーチングボックス



ロボットの位置 教示, プログラムステップの表示, 確認を行います。
非常停止スイッチ付, ケーブル長3m

¥75,000

電動ハンド



ドライブ・ユニットから電源を供給して駆動します。把持力を16段階に制御できますので, 堅いものから柔いものまで, 把持できます。<把持力Max.34.3N(3.5kgf) 質量600g>

¥125,000

各種パソコン接続ケーブル



MULT116用
PC9801用
MAXY用
各¥10,000
各¥13,000
<セントロニクス・ケーブル>1.5m
<RS-232C・ケーブル> 3.0m
<コネクタフリーケーブル>
<セントロニクス>¥8,000 RS-232C(¥10,000)<
注)パソコン側コネクタ形状をご確認ください。

I/Oカード



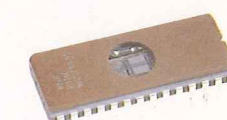
※いずれか一枚組込み必要
※御指定ない場合, A8タイプを本体に同梱(本体価格に含む)
・A8タイプ 汎用入出力各8点 ¥40,000
・A16タイプ 汎用入出力各16点, 専用入出力各3点 ¥60,000

外部I/O接続ケーブル



シーケンサ, 周辺機器(スイッチ, リレー)と接続する時に使用します。
¥30,000

ユーザー用EPROM



形名: 256K-ROM

¥4,000

メモリバックアップ用電池



形名: BAT-M1
電源OFF時もメモリの内容を保持します。
¥4,000

*: 巻末にも解説があります。